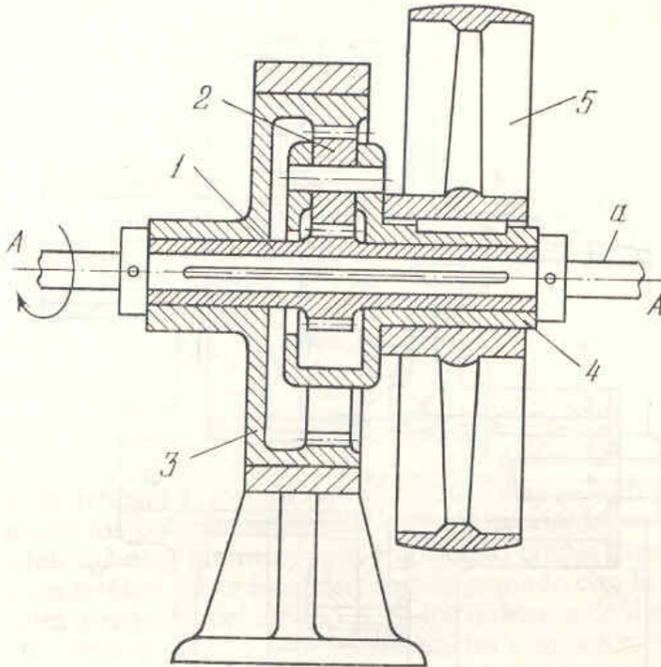


Esta ACTIVIDAD DE CLASE deberá realizarse descargando los documentos XLSX incompletos disponibles en esta página web, **completando las casillas que aparecen en verde, e incorporando, si así se indicara, la imagen del DC elaborado por ti.** La mayoría de los modelos considerados están resueltos en la Guía Kindle denominada: "[Configuración Cinemática de Mecanismos en Máquinas \(DcM\)](#)".

15-C25-Planetarios p1-T

595	MECANISMO PLANETARIO CON RUEDAS DENTADAS DE UNA POLEA MOTRIZ SOBRE EL ELEMENTO DE ARRASTRE	RDC CVP
		
<p>La rueda dentada 1, que gira alrededor del eje fijo A-A del árbol a, está engranada con el piñón satélite 2. El piñón satélite 2 forma un par de rotación con el elemento de arrastre 4 con el cual está rígidamente unida la polea motriz 5. El piñón satélite 2 está interiormente engranada con la rueda dentada fija 3. Al girar la rueda 1, la rueda 2 rueda sobre la rueda 3 y pone en movimiento giratorio alrededor del eje A-A a la polea 5. Los números de dientes z_1, z_2 y z_3 satisfacen las condiciones $z_1 = z_2$ y $z_3 = 3z_1$. En este caso, los números de revoluciones por minuto n_1 de la rueda 1 y n_5 de la polea 5 están relacionados por la condición</p> $n_5 = \frac{n_1}{4},$ <p>es decir, la polea motriz 5 gira en el mismo sentido que la rueda 1; la velocidad angular de la polea 5 es cuatro veces menor que la velocidad angular de la rueda motriz 1.</p>		

Una vez completados, deberán subirse adecuadamente denominados a la cuenta de entrega común, utilizando el comando FTP que aparece en el siguiente panel.

Universidad Politécnica Valencia (UPV)
Comando FTP para entrega de actividades de clase

<ftp://2014a|mn-m15:mn-m15@axeh100:21/>